

Indstilling af CFX-750™-skærmen og EZ-Pilot™-styresystemet

Lynopslagskort

ARBEJDSKÆRMEN

Når EZ-Pilot™-styresystemet er blevet aktiveret på CFX-750™-skærmen, vises Arbejdsskærmen som herunder.



Hjælp-funktionen i CFX-750-skærmen er kontekstsensitiv, så du hurtigt kan finde oplysninger om den aktuelle skærm. For at komme til Hjælp fra en af konfigurations-skærmene, skal du trykke på . Tryk på , når du er færdig med skærmen.

Når du har installeret EZ-Pilot-hardwaren, vises guiden første gang, du tænder for CFX-750-skærmen. Brug guiden til grundlæggende indstilling og kalibrering.

Tryk på	for at ...	Tryk på	for at ...
	gå til næste skærm.		lukke guiden
	gå tilbage til forrige skærm.		gå tilbage til Arbejdsskærmen, når guiden er afsluttet.

Når du har afsluttet guiden, kan du ændre følgende indstillinger.

- Vælg / / Auto Steer- / EZ-Pilot Setup-indstilling for at ændre indstillingerne i EZ-Pilot.
- Vælg / / Køretøjsindstilling for at ændre køretøjsindstillingerne.
- Vælg / / Auto Steer / EZ-Pilot-indstilling/EZ-Pilot-kalibreringsguide for at kalibrere EZ-Pilot-systemet.

KONFIGURERING AF EZ-PILOT-SYSTEMET OG CFX-750-SKÆRMEN

Indstilling af systemet

Indtast følgende oplysninger i EZ-Pilot-guiden:

Indstilling	Beskrivelse
Køretøjstype	Typen af køretøj, som EZ-Pilot-systemet skal styre.
Akselafstand	Afstanden mellem for- og bagakslen. På bæltekøretøjer er akselafstanden nøjagtigt det halve af bæltes længde. På knækstyrede firhjulstraktorer er akselafstanden den fulde afstand mellem for- og bagakslen, når traktoren er ligeudstillet.
Antennehøjde	Afstanden fra jorden til toppen af GPS-antennen.

Kalibrering af T3-terrænkompensation

EZ-Pilot-systemet har sensorer, der bruger T3™-terrænkompensationsteknologi til at sørge for hældningskompensation, når køretøjet befinder sig på en skrænt eller kører over et bump. Det er nødvendigt, at der er tilsluttet GPS.

1. Vælg placering og retning for EZ-Pilot-controlleren på skærmen *Controllerretning*, og tryk derefter på . *T3-hældningskalibreringen: Skærmen Trin 1 vises.*
2. Parkér køretøjet, mærk af på indersiden af alle fire hjul. Tryk på , og hold køretøjet i ro i 20 sekunder, mens forskydningen aflæses.
3. Vend køretøjet og sørg for, at hjulene befinder sig over de positioner, der blev afmærket i trin 2. Tryk på , og hold køretøjet i ro i 20 sekunder, mens forskydningen aflæses.

Kalibrering af EZ-Pilot-systemet

Kalibrér styringen:

1. Indstil punkterne A og B, når du bliver bedt om det:




2. Fuldfør kalibreringsguiden.
3. Fuldfør hvert af trinene i kalibreringsprocessen – indtast følgende indstillinger, og tryk derefter på .

Indstilling	Beskrivelse
Grader pr. omdrejning	Den vinkel, hjulene stilles i efter en hel omdrejning af rattet. <ul style="list-style-type: none">• Hvis indstillingen er for lav, drejer systemet rattet for langt, og køretøjet foretager S-sving.• Hvis indstillingen er for høj, drejer systemet rattet for lidt, og køretøjet holder ikke linjen.
Tilnærmelses-aggressivitet	Hvor hurtigt EZ-Pilot-systemet bringer køretøjet ind på den aktuelle styrelinje. <ul style="list-style-type: none">• En meget høj indstilling ændrer styreretningen hurtigt, men styrekorrektionen kan være for kraftig.• En meget lav indstilling ændrer styreretningen meget langsomt, men køretøjet vil muligvis overkorrigere og køre for langt ned af sporet, før den kommer ind på styrelinjen.
Online-aggressivitet	Hvor aggressivt EZ-Pilot-systemet korrigerer afvigelser fra den aktuelle styrelinje. <ul style="list-style-type: none">• En meget høj indstilling vil korrigere afvigelser hurtigt, men køretøjet vil muligvis styre uforudsigeligt.• En meget lav indstilling giver en jævnere kørsel ned ad sporet, men køretøjet kan bevæge sig for langt uden for linjen, før afvigelsen korrigeres.
Kompensation for slør	Justér denne indstilling, hvis køretøjet konstant kører ud på den ene side af linjen. <ul style="list-style-type: none">• Hvis køretøjet kører ud til venstre for linjen, skal du øge slørkompensationen til højre.• Hvis køretøjet kører ud til højre for linjen, skal du øge slørkompensationen til venstre.
Følsomhed for afbrydelse	Den kraft, der behøves for at deaktivere systemet. <ul style="list-style-type: none">• Hvis EZ-Pilot-systemet deaktiveres for let, f.eks. når man rammer et bump, skal du mindske indstillingen med 5 % ad gangen.• Hvis systemet er for svært at deaktivere, når du manuelt drejer rattet, skal du øge indstillingen med 5 % ad gangen.


AVANCEREDE INDSTILLINGER

Aktivér valg

Valg	Beskrivelse
Minimumshastighed	Den minimale hastighed, systemet kan aktiveres ved. Hvis systemet er aktiveret og hastigheden falder under denne grænse, deaktiveres systemet.
Maksimumshastighed	Den maksimale hastighed, systemet kan aktiveres ved. Hvis systemet er aktiveret og hastigheden kommer over denne grænse, deaktiveres systemet.
Maksimumvinkel	Den maksimale vinkel, systemet kan aktiveres ved. Hvis køretøjet nærmer sig sporet fra en vinkel, der er større end denne grænse, kan det ikke aktiveres.
Aktivér uden for linje	Den maksimale afstand fra sporet, hvor systemet kan aktiveres. Hvis køretøjet nærmer sig sporet fra en afstand, der er større end denne grænse, kan det ikke aktiveres.
Deaktiver uden for linje	Den maksimale afstand fra sporet, hvor systemet kan forblive aktiveret. Hvis køretøjet kører længere væk fra sporet end denne grænse, deaktiveres systemet.
Følsomhed for afbrydelse	Hvor meget, der skal drejes manuelt på rattet, før systemet deaktiveres.
Operatørtimeout for EZ-Pilot	Hvis EZ-Pilot-systemet er aktiveret, og der ikke har været noget operatørinput til CFX-750-skærmen i længere tid end tidsrummet for operatørtimeout, vises en meddelelse på skærmen. Hvis du trykker på  i løbet af 30 sekunder, efter at advarslen er blevet vist, deaktiveres systemet ikke.

BRUG AF EZ-PILOT-SYSTEMET

Aktivering af EZ-Pilot-systemet

For at aktivere EZ-Pilot-systemet skal du have defineret en A-B-linje, og køretøjet skal være inden for de aktiveringsgrænser, der er konfigureret på skærmen *EZ-Pilot-indstilling/Aktivér*. EZ-Pilot-systemet kan aktiveres manuelt ved at trykke på  på Arbejdsskærmen eller på fjernbetjeningen, der fås som ekstraudstyr.


Deaktivering af systemet

EZ-Pilot-systemet deaktiverer automatisk, når:

- Køretøjet er uden for den aktiveringsgrænse, der er konfigureret på skærmen *EZ-Pilot-indstilling/Aktivér*.
- Systemet sættes på pause.
- GPS-positionerne mistes.
- *Indstillingen for Minimum rep.-kvalitet* sættes til høj korrektionsnøjagtighed, og systemet modtager positioner med lav nøjagtighed (f.eks. ingen korrektioner).

FORSIGTIG: På offentlig vej skal den røde afbryderknop være slået fra.

Sådan deaktiveres systemet manuelt:

- Tryk på  på Arbejdsskærmen eller på fjernbetjeningen, der fås som ekstraudstyr.
- Drej rattet.

Aktivér statusindikatorer

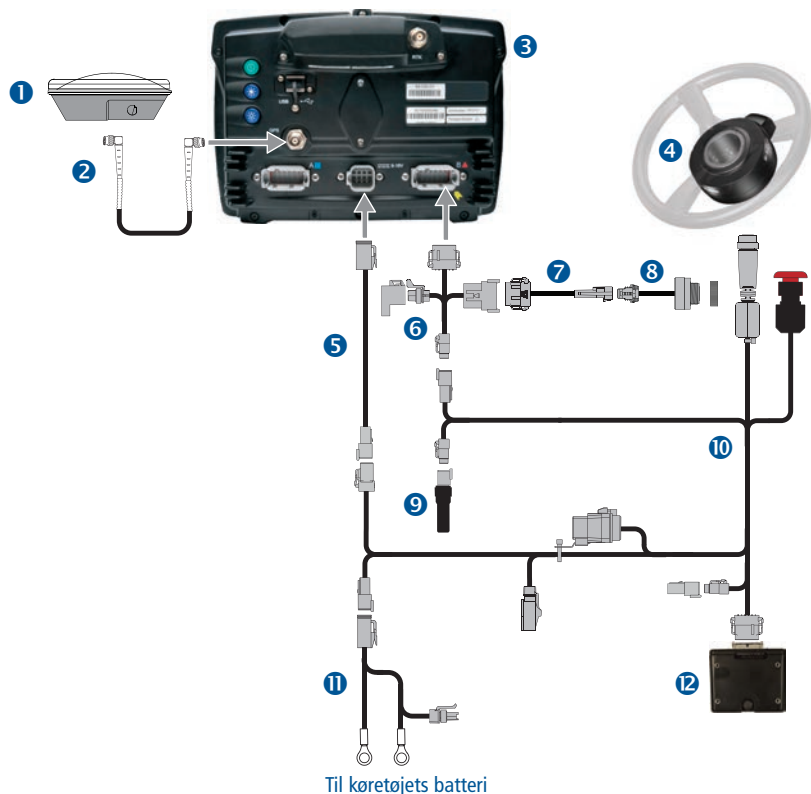
Aktiveringsstatus	Farve på knappen Aktivér
Klar til aktivering	
Aktiveret	
Kan ikke aktiveres	

Indstilling af CFX-750™-skærmen og EZ-Pilot™-styresystemet

Lynopslagskort

SÅDAN TILSLUTTES SYSTEMET

Når EZ-Pilot-styresystemet er blevet installeret af en professionel, tilføjes CFX-750-skærmen som vist.



Nr.	Beskrivelse
1	Antenne (P/N 77038-00)
2	Antennekabel (P/N 50449)
3	CFX-750-skærm (P/N 94100-xx)
4	SAM-200- styremotor (P/N 83382-xx)
5	Strømkabel til batteri (P/N 77282)
6	CFX-750 til Field-IQ™-kabel (P/N 75834)
7	Skærm til Sonalert-kabel (P/N 84668)
8	Sonalert (P/N 43104)
9	CAN-terminator (P/N 59783)
10	IMD-600 – SAM-200 til CAN-strømkabel (P/N 76351)
11	Strømkabel til batteri (P/N 67258)
12	IMD-600 (P/N 83390-xx)



P/N 94020-00-DAN

© 2011. Trimble Navigation Limited. Alle rettigheder forbeholdes. Trimble, globen og triangle symbolet er varemærker der tilhører Trimble Navigation Limited og som registreres i USA og andre lande. CFX-750, EZ-Pilot, Field-IQ og T3 er varemærker som tilhører Trimble Navigation Limited. Version 1.00, Rev B (september 2011).